



### 基于干扰观测器的SWATH船运动非线性预测控制

梁利华<sup>1</sup>, 王保华<sup>1</sup>, 贾鹤鸣<sup>2</sup>

1. 哈尔滨工程大学
2. 哈尔滨工程大学
3. 东北林业大学

### Nonlinear predictive control of SWATH ship motions with disturbance observer

LIANG Li-hua<sup>1</sup>, WANG Bao-hua<sup>1</sup>, JIA He-ming<sup>2</sup>

1. 哈尔滨工程大学自动化学院, 哈尔滨150001
2. 东北林业大学机电工程学院, 哈尔滨150040

[摘要](#)[图/表](#)[参考文献\(16\)](#)[相关文章\(15\)](#)