



主-从自治海上航行器有限时间同步运动控制

吴泽伟¹, 吴晓锋^{1,2}

1. 海军工程大学 电子工程学院
2. 海军陆战学院

Finite-time synchronized motion of master-slave autonomous marine vehicles

WU Ze-wei¹, WU Xiao-feng^{1,2}

1. College of Electronic Engineering, Naval University of Engineering
2. Naval Marine Academy

[摘要](#)[图/表](#)[参考文献 \(17\)](#)[相关文章 \(15\)](#)