

欢迎进入长安大学信息工程学院

English

首 页 学院介绍 机构设置 师资力量 学科建设 教学工作 科学研究 学生工作 招生就业 党建工作 工会园地

您现在的位置： 首页>>师资力量>>博导风采>>正文

杨小军

2017-12-14 11:14

[博导风采](#)[硕导风采](#)[外聘教授](#)[师资队伍](#)[计算机科学系](#)[交通信息工程系](#)[物联网与网络工程系](#)[软件工程系](#)[电子信息工程系](#)[通信工程系](#)[计算机基础教学部](#)

杨小军：

博士/博士后，教授，博士生导师。本科毕业于四川大学，获西安电子科技大学硕士学位，西北工业大学控制理论与控制工程专业博士学位；西安交通大学控制科学与控制工程博士后流动站博士后；美国Syracuse University电子工程与计算机科学系访问学者，香港理工大学访问学者，IEEE会员。国际期刊《IEEE Transactions on Signal Processing》和《IEEE Transactions on Aerospace and Electronic System》，国内期刊《自动化学报》、《电子学报》、《控制理论与应用》等学术期刊的长期审稿人。在国内外学术期刊和国际会议上发表论文50余篇，SCI、EI收录30余篇。

研究方向：

多源信息融合、统计信号处理、非线性滤波、目标检测与识别、多目标跟踪、无线传感器网络、信息检测与融合技术、传感器网络资源管理与优化调度、交通信息工程及控制等。

科研项目：

1、主持国家自然科学基金：性能驱动的无线传感网目标跟踪动态传感器选择策略（61473047）

- 2、主持国家自然科学基金：传感器网络下分布式多目标跟踪方法研究（60975028）
- 3、主持陕西省工业技术公关项目：基于无线传感器网络的多源交通信息检测与融合技术
- 4、主持陕西省自然科学基金：网络环境下混合系统多源信息融合方法及应用
- 5、主持中央高校基本科研业务费项目（CHD2009JC037, CHD2011ZD011）
- 7、教育部科技创新团队“多源异构交通信息智能检测与融合技术（No. IRT0951）”研究骨干成员
- 8、参与国家863计划项目：基于无线传感器网络的危险品在途（公路）监测技术（2009AA112203）

代表论著：

1. X. Yang, R. Niu, E. Masazade, and P. K. Varshney, “Channel-aware tracking in multi-hop sensor networks with quantized measurements,” *IEEE Transactions on Aerospace and Electronic Systems*, vol. 49, no. 4, pp. 2353–2368, 2013. (SCI, EI收录)
2. X. Yang. “Comments on Energy aware iterative source localization for wireless sensor networks,” *IEEE Transactions on Signal Processing*, vol.62, no.9, pp. 2236–2237, 2014. (SCI, EI收录)
3. X. Yang, “Particle swarm optimisation particle filtering for dual estimation,” *IET Signal Processing*, vol. 6, no. 2, pp. 114–121, 2012. (SCI, EI收录)
4. X. Yang, K. Xing, and X. Feng, “Maneuvering target tracking in dense clutter based on particle filtering,” *Chinese Journal of Aeronautics*, vol. 24, no. 2, pp. 171–180, 2011. (SCI, EI收录)
5. X. Feng, Z. Sun, X. Yang, and L. Liu, “Performance analysis for V-BLAST system using OSIC receiver in correlated channel,” *International Journal of Communication Systems*, vol. 24, no. 4, pp. 492–503, 2011. (SCI, EI收录)
6. X. Yang, K. Xing, K. Shi, and Q. Pan, “Performance bounds analysis for hybrid estimation,” *Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers, Part I: Journal of Systems and Control Engineering*, vol. 221, no. 4, pp. 733–740, 2007. (SCI, EI收录)
7. X. Yang, K. Xing, K. Shi, and Q. Pan, “Joint state and parameter estimation in particle filtering and stochastic optimization,” *Journal of Control Theory and Applications*, vol. 6, no. 2, pp. 215–220, 2008. (EI收录)
8. K. Xing, F. Tian, and X. Yang, “Optimal deadlock avoidance Petri net supervisors for automatic manufacturing systems,” *Journal of Control Theory and Applications*, vol. 5, no. 2, pp. 152–158, 2007. (EI收录)
9. X. Ma, W. Li, H. Xu, X. Yang, and H. Song, “A general residue compensation framework of learning-based face super-resolution,” *Journal of Computational Information Systems*, vol. 9, no. 10, pp. 4049–4056, 2013. (EI收录)
10. Book Chapter: X. Yang, K. Xing. Joint state and parameter estimation in particle filtering and stochastic optimization. In book: *Stochastic Optimization-- Seeing the Optimal for the Uncertain*. Publisher: In-Tech, Australia, (ISBN: 978-953-307-829-8), 2011.
11. X. Yang, R. Niu, Sparsity-Promoting Sensor Selection for Nonlinear Target Tracking with Quantized Data. 20thInternational Conference of Information Fusion (Fusion2017), 2011. (EI收录)
12. X. Yang, R. Niu, E. Masazade, and P. K. Varshney, “Channel aware target tracking in multi-hop wireless sensor networks,” 14thInternational Conference of Information Fusion (Fusion2011), Chicago, USA, 2011. (EI收录)
13. 杨小军, “多跳无线传感器网络下信道感知的目标定位方法,” *自动化学报*, vol. 39, no. 7, pp. 1110–1116, 2013. (EI收录)

14. 杨小军, 邢科义, “无线多跳传感器网络下基于粒子滤波的信道容错的目标跟踪方法,” 自动化学报, vol. 37, no. 4, pp. 440-448, 2011. (EI收录)
15. 杨小军, 邢科义, 施坤林, 潘泉, “传感器网络下机动目标动态协同跟踪算法,” 自动化学报, vol. 33, no. 10, pp. 1029-1035, 2007. (EI收录)
16. 邢科义, 田锋, 杨小军, 胡保生, “具有多项式时间复杂性的避免制造系统死锁控制策略,” 自动化学报, vol. 33, no. 8, pp. 893-896, 2007. (EI收录)
17. 杨小军, “基于性能边界和量化数据的WSN目标跟踪传感器选择算法,” 电子学报, vol. 42, no. 6, pp. 1081-1085, 2014. (EI收录)
18. 商临峰, 杨小军, 邢科义, “局域跟踪的测速雷达网量测融合弹道解算,” 电子学报, vol. 41, no. 3, pp. 615-618, 2013. (EI收录)
19. 杨小军, 马祥, 宋青松, 邢科义, “基于条件后验克拉美-罗下界的目标跟踪传感器管理,” 控制理论与应用, vol. 30, no. 5, pp. 543-548, 2013. (EI收录)
20. 杨小军, 潘泉, 张洪才, 王睿, “粒子滤波器进展与展望,” 控制理论与应用, vol. 23, no. 2, pp. 261-267, 2006. (EI收录)
21. 杨小军, 潘泉, 张洪才, “基于Monte Carlo方法的自适应多模型诊断,” 控制理论与应用, vol. 22, no. 5, pp. 723-727, 2005. (EI收录)
22. 杨小军, “基于二元多跳WSN的信道容错的目标定位方法,” 控制与决策, vol. 29, no. 4, pp. 739-742, 2014. (EI收录)

本研究方向紧跟国际研究前沿, 与国外专家有良好的合作, 为研究生培养提供了良好的环境, 欢迎电子信息、通讯工程、计算机、电子科学与技术、自动控制、信息工程、应用数学等专业的毕业生报考硕士或博士研究生。

联系方式:

电话: 029-82334847

E-mail: xjyang AT chd DOT edu DOT cnseanyang609 AT gmail DOT com

QQ: 362936356

【关闭窗口】

长安大学信息工程学院©2011 版权所有

地址: 西安市南二环中段长安大学435信箱 邮编: 710064