

短文

递推自适应加权多步预测控制

徐立鸿,冯纯伯

东南大学自动化研究所,南京

收稿日期 1991-7-8 修回日期 网络版发布日期 接受日期

摘要

本文给出了加权多步预测控制(WLPC) [1]的递推自适应算法,该算法将每个采样时刻 WLPC算法中计算量很大的极点配置方程求解问题化为一步递推的算法,大大减少了在线计算量,从而使WLPC成为一种实际可行的算法,本文还证明了其闭环稳定性.

关键词 [预测控制](#) [自适应控制](#) [极点配置](#) [闭环稳定性](#)

分类号

Recursive Adaptive Weighted Long-Range Predictive Control

Xu Lihong, Feng Chunbo

Research Institute of Automation Southeast University, Nanjing

Abstract

A recursive adaptive weighted long-range predictive control (RAWLPC) algorithm is given in this paper. This algorithm is one-step recursive that replaces the requirement of solving the equations of the pole placement so that the on-line computation is greatly reduced and it appears more practicable. The closed-loop stability of such algorithm is also proved.

Key words [Predictive control](#) [adaptive control](#) [pole-placement](#) [closed-loop stability](#)

DOI:

通讯作者

作者个人主页 [徐立鸿;冯纯伯](#)

扩展功能

本文信息

▶ [Supporting info](#)

▶ [PDF \(327KB\)](#)

▶ [\[HTML全文\]\(0KB\)](#)

▶ [参考文献\[PDF\]](#)

▶ [参考文献](#)

服务与反馈

▶ [把本文推荐给朋友](#)

▶ [加入我的书架](#)

▶ [加入引用管理器](#)

▶ [复制索引](#)

▶ [Email Alert](#)

▶ [文章反馈](#)

▶ [浏览反馈信息](#)

相关信息

▶ [本刊中包含“预测控制”的相关文章](#)

▶ 本文作者相关文章

· [徐立鸿](#)

· [冯纯伯](#)